(19) 日本国特許庁 (JP)

G11B 15/665

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-90523 (P2000-90523A)

(43)公開日 平成12年3月31日(2000.3.31)

(51) Int.Cl.

識別配号

640

FI G11B 15/665

640G

テーマコート*(参考)

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 11 頁)

(21)出願番号

特願平10-261275

(22)出願日

平成10年9月16日(1998.9.16)

(71) 出願人 000005049

シャープ株式会社

大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号

(72)発明者 山渕 浩二

大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号 シ

ャープ株式会社内

(74)代理人 100086737

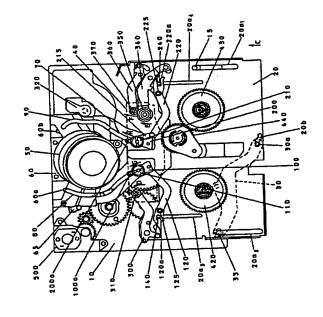
弁理士 岡田 和秀

(54) 【発明の名称】 磁気配録再生装置

(57)【要約】

【課題】 カメラー体型VTRのように小型の磁気記録 再生装置において、テーブローディングを行うための部 品点数の削減と、ローディングメカニズムの薄型化を図 る。

【解決手段】 メインシャーシ10上にガイドレール溝80,90 およびローディングアーム駆動ピン140,240を設け、スライドシャーシ20上に1枚の部材で構成されたローディングアーム120,220を回動自在に設け、ローディング開始時からローディング途中までは、ローディングアーム120,220がメインシャーシ10上の駆動ピン140,240からフック部120a,220aが外れ、ローディング完了時までは、スライドシャーシ20の移動に対してローディングアーム120,220が平行移動する。



10

【特許請求の範囲】

【請求項1】 回転ヘッドドラムが設けられた第1のシ ャーシとリール台が設けられた第2のシャーシとが相対 移動自在に構成され、テープガイドローラを取り付けた ポールベースをアンローディング位置からローディング 位置まで案内するガイドレール溝が第1のシャーシ側に 設けられ、前記ポールベースを駆動するローディングア ームが第2のシャーシ側に設けられており、前記両シャ ーシの相対移動に伴って、アンローディング位置からロ ーティング途中位置までローディングアームを回動さ せ、ローディング途中位置からローディング完了位置ま でローディングアームをシャーシ移動方向に沿って平行 移動させるように構成してある磁気記録再生装置。

1

【請求項2】 ローディングアームはポールベース側と は反対側の端部近傍において第2のシャーシに回動自在 に軸支されているとともに、その端部が二股状のフック 部に形成されており、このフック部は第1のシャーシに 植設された駆動ピンに対してアンローディング位置から ローディング途中位置までは係合し、ローディング途中 位置からは駆動ピンから離脱するように構成されている 20 請求項1に記載の磁気記録再生装置。

【請求項3】 ローディングアームは1枚の板状部材に よって構成されている請求項1または請求項2に記載の 磁気記録再生装置。

【請求項4】 ローディング完了位置においてローディ ングアームが座屈することによりポールベースをキャッ チャに圧着するように構成されている請求項1から請求 項3までのいずれかに記載の磁気記録再生装置。

【請求項5】 ローディング完了位置においてローディ ングアームを軸支している部分の第2のシャーシの片持 30 ちビームが座屈することによりポールベースをキャッチ ャに圧着するように構成されている請求項 1 から請求項 3までのいずれかに記載の磁気記録再生装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、カメラ一体型VT Rのような小型のビデオテーブレコーダ (VTR) など の回転ヘッドドラムを用いる磁気記録再生装置に関する もので、特に小型のテープローディングメカニズムに関 するものである。

[0002]

【従来の技術】従来、ローディングメカニズムを小型化 するために、回転ヘッドドラムを設けたメインシャーシ (第1のシャーシ)と、リール台を設けたスライドシャ ーシ (第2のシャーシ) の2つシャーシを用い、回転へ ッドドラムをテーブカセットのマウス(開口部)内に潜 り込ませるスライドメカ方式が考案されている。このス ライドメカ方式において、ポールベースと呼ばれるテー ブガイドローラを搭載したブロックを移動する方法とし て、例えば特開平8-339595号公報に記載されて 50 回転ヘッドドラムとの干渉を生じないようにしなければ

いるものがある。とれは、次のような構成になってい る。ローディングモータを駆動してメインカムギアを回 転させると、まず駆動板がスライドし、第2のリンクの みが回動し、第2のリンクの先端部のポールベース (テ ーブガイドベース)をガイドレール溝に沿って回転へッ ドドラムの手前側の箇所から斜め横の箇所まで移動さ せ、テープカセットから磁気テープを引き出させる。と の動作のタイミングにおいては、スライドシャーシ駆動 レバー (スライドレバー) はメインカムギアによって駆 動されることはなく、したがって、スライドシャーシお よび第1のリンクは不動である。メインカムギアがさら に回転すると、スライドシャーシ駆動レバーが回動を開 始し、これに伴ってスライドシャーシが回転へっドドラ ムに接近する側にスライドし、このスライドに伴って第 1のリンクが回動するとともに第2のリンクも連動して 回動する。とのとき駆動板は停止状態にある。これによ り、スライドシャーシにセットされたテープカセットの 開口部が回転ヘッドドラムの一部にはまり込む状態にな るとともに、第2のリンクの先端部のポールベースがガ イドレール溝に沿って回転ヘッドドラムの奥側の斜め横 箇所まで移動して停止する。すなわち、テーブローディ ングが完了する。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】上記した特開平8-3 39595号公報による磁気記録再生装置においては、 ボールベースをローディング位置とアンローディング位 置とにわたって移動させるための駆動板、第1のリンク および第2のリンクが、メインシャーシ(第1のシャー シ) に対してスライドシャーシ (第2のシャーシ)をス ライドさせるためのメインカムギア、スライドシャーシ 駆動レバーなどとともにメインシャーシとスライドシャ ーシとの間で重なり合う状態で配置されているために、 メカニズムを薄型化することがむずかしいという問題が ある。具体的には、メインカムギアに対して駆動板が重 なり、第1のリンクと第2のリンクとが互いに重なり、 第2のリンクと駆動板とが重なっている。また、これら 駆動板、第1のリンクおよび第2のリンクの組み合わせ 構造が部品点数を多くしており、薄型化困難性の要因と なっているとともに組み付け作業性にも難点となってい 40 る。

【0004】メカニズムの薄型化・簡素化を図るために ポールベースを2つのリンクに代えて1つのローディン グアームに取り付け、その1つのローディングアームに よってローディングを行うようにすることが考えられ る。しかし、スライドシャーシ(第2のシャーシ)のス ライドに伴うローディングアームの回動動作のみでロー ディングアームの先端部のポールベースをアンローディ ング位置からローディング位置まで移動させることは単 純なことではなく、ローディングアームの駆動について 3

ならないという未解決の問題がある。また、スライドシャーシのスライドに伴うローディングアームの回動動作のみでポールベースのローディング動作を完結するには、アンローディング位置からローディング位置までのポールベースの移動距離がスライドシャーシのストロークに比べて大きくなっており、これも未解決の問題となっている。

【0005】本発明はこれらのローディングに関する問題を解決し、部品点数を削減しつつローディングアームによるローディングを実現し、しかもメカニズムの薄型 10 化を可能にする磁気記録再生装置を提供することを目的としている。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明にかかわる請求項 1の磁気記録再生装置は、次のような構成となってい る。すなわち、回転ヘッドドラムが設けられた第1のシ ャーシとリール台が設けられた第2のシャーシとが相対 移動自在に構成され、テープガイドローラを取り付けた ポールベースをアンローディング位置からローディング 位置まで案内するガイドレール溝が第1のシャーシ側に 20 設けられている。ポールベースを駆動するための部材と して、従来技術の場合の第1、第2の2つのリンクに代 えて、ローディングアームなるものを第2のシャーシ側 に設けてある。そして、そのローディングアームの動作 形態として、次のような特殊な工夫をこらしてある。す なわち、両シャーシの接近側への相対移動に伴って、ア ンローディング位置からローディング途中位置まではロ ーディングアームを回動させ、ローディング途中位置か **らローディング完了位置まではローディングアームをシ** ャーシ移動方向に沿って平行移動させるように構成して 30 ある。ローディングアームが回動することにより、その 先端のポールベースがガイドレール溝に沿って案内され ながらローディングアームの支軸まわりに比較的大きい 角度で回動する。同時に、第2のシャーシの相対移動量 に対応する直線移動 (平行移動) が行われ、ポールベー スの軌跡は支軸まわりの円弧移動と直線移動とを合成し たものとなる。ガイドレール溝はそのような軌跡をなぞ る形状となっていることはいうまでもない。テコの原理 のように、第2のシャーシの相対移動量すなわちローデ ィングアームの支軸の移動量に対してローディングアー ムの先端のポールベースのシャーシ移動方向での移動量 を何倍にも大きくすることが可能であり、第2のシャー シのストロークよりも大きな移動量をかせぐことができ る。もし、アンローディング位置からローディング完了 位置までローディングアームを回動させ続けるのであれ は、ローディングアーム先端のポールベースが回転へっ ドドラムから離れ過ぎてしまうことになる。そこで、両 シャーシの相対移動の途中段階つまりローディング途中 位置まではローディングアームを回動させて、ローディ ングアーム先端のポールベースが回転ヘッドドラムに衝 50

突するのを早めに避けながら、そのローディング途中位 置からローディング完了位置までにかけてはローディン グアームを平行移動させることにより、回転ヘッドドラ ムの直近に位置させた状態でのローディングを完了する のである。また、仮に、先に平行移動させ、後で回動さ せるのであれば、ローティングアーム先端のポールベー スが回転ヘッドドラムに衝突することが避けられない が、そうではなくて、先に回動させ、後で平行移動させ るのでそのような衝突の問題はない。カメラ一体型VT Rのように小型で可搬式の磁気記録再生装置において は、ローディング位置においてポールベースは回転へっ ドドラムに接近している。また、テープカセットとして より小型のものを用いるときは、テーブカセットのマウ ス (開口部) が小さくなり、ポールベースがより中央寄 りで接近しているようになる。上記のように、スライド の前半でローディングアームを大きく回動させるので、 従来技術の2つのリンクに代えて1つのローディングア ームを用いているにもかかわらず、ローティング位置で ポールベースが回転ヘッドドラムに接近していても、ま た両ポールベースどうしが接近していても、回転ヘッド ドラムに干渉することなく、ポールベースを良好に移動 させることができる。さらに、供給側と巻取側とのボー ルベースを移動させる部材としてそれぞれ1本のローデ ィングアームしか用いていないので、従来技術の場合の 第1のリンクと第2のリンクの重なりによる厚み増加が ない。また、メインカムギアの回転初期において第2の リンクのみを回動させるためにスライドする駆動板など は不要であり、したがって、駆動板の分の厚み増加はな く、ローディングメカニズムの薄型化を促進する上で有 利となる。

[0007] 本発明にかかわる請求項2の磁気記録再生 装置は、上記請求項1において、次のような構成となっ ている。すなわち、ローディングアームはポールベース 側とは反対側の端部近傍において第2のシャーシに回動 自在に軸支されているとともに、その端部が二股状のフ ック部に形成されており、フック部は第1のシャーシに 植設された駆動ピンに対してアンローディング位置から ローディング途中位置までは係合し、ローディング途中 位置からは駆動ピンから離脱するように構成されてい る。前半のローディングアームの回動と後半の平行移動 との互いに相違する、しかも要因は両シャーシの相対移 動という同じ要因とする動作態様をきわめて簡単な構造 により合理的に達成している。 このような2つの状態間 の遷移を行うのに共通の部材を用いるだけで別部材を用 いていないので、部品点数の増加を招かないですみ、カ メラ一体型VTRのような小型の磁気記録再生装置にお けるローディングメカニズムの薄型化がさらに促進され る。また、組み付け作業性が容易化される。

[0008] 本発明にかかわる請求項3の磁気記録再生 装置は、上記請求項1,2において、ローディングアー

ムを1枚の板状部材によって構成してある。1つである 「ことと、板状であることとにより、ローディングメカニ ズムの一層の薄型化に有利である。

【0009】本発明にかかわる請求項4の磁気記録再生 装置は、上記請求項1~3において、ローディング完了 位置においてローディングアームが座屈することにより ポールベースをキャッチャに圧奢するように構成してい る。圧着のためには一般にコイルスプリングが用いられ るが、ローディングアーム自体にバネ性をもたせること で機能を兼用しているので、部品点数の削減およびロー 10 ディングメカニズムの薄型化に貢献する。

【0010】本発明にかかわる請求項5の磁気記録再生 装置は、上記請求項1~3において、ローディング完了 位置においてローディングアームを軸支している部分の 第2のシャーシの片持ちビームが座屈することによりポ ールベースをキャッチャに圧着するように構成してい る。第2のシャーシの片持ちビームにバネ性をもたせる ことでポールベースをキャッチャに圧着させる機能を兼 用しているので、同様に部品点数の削減およびローディ ングメカニズムの薄型化に貢献する。

[0011]

【発明の実施の形態】以下、本発明にかかわる磁気記録 再生装置の実施の形態を図面に基づいて詳細に説明す る。磁気記録再生装置として、本発明の適用が最も好ま しいカメラ一体型VTRを例にあげる。

【0012】図1は実施の形態にかかわるカメラ一体型 VTRのアンローディング状態を示す平面図、図2はそ のローディング状態を示す平面図である。図1、図2に おいて、10は第1のシャーシであるメインシャーシ、 20は第2のシャーシであるスライドシャーシを示して 30 いる。図1のアンローディング状態はメインシャーシ1 0 に対してスライドシャーシ2 0 が反C方向にそのスラ イドストロークエンドまで移動した状態であり、図2の ローディング状態はスライドシャーシ20がC方向にそ のスライドストロークエンドまで移動した状態である。 メインシャーシ10上に回転へッドドラム50を取り付 けたドラムベース60が設けられ、またドラムベース6 0 につながる状態でレール部材70が設けられている。 ドラムベース60とレール部材70の供給側および巻取 側にそれぞれガイドレール溝80、90が設けられてお 40 り、ドラムベース60のガイドレール溝80,90とレ ール部材70のガイドレール溝80,90とが一連に連 絡された状態となっている。供給側ガイドレール溝80 に対して供給側のテーブガイドローラ 1 1 0 を搭載した ボールベース100が案内されて移動するように構成さ れ、巻取側ガイドレール溝90に対して巻取側のテープ ガイドローラ210と傾斜ガイド215を搭載したボー ルベース200が案内されて移動するように構成されて いる。また、ドラムベース60上のガイドレール溝8 0.90の終端部に位置対応してポールベース位置決め 50 スライドシャーシ20との間に配置されている。

のためのV字形状をしたキャッチャ60a, 60bが設 けられている。メインシャーシ 10上には、ドラムベー ス60の供給側の横側部において傾斜ガイド65が設け られ、ドラムベース60の巻取側の横側部においてキャ プスタンモータ320が設けられている。

【0013】一方、スライドシャーシ20の4箇所に設 けられた長孔20a,,20a,,20a,,20a, のそれぞれに対して、メインシャーシ10上のスライド ボス15、スライドシャーシ駆動レバーボス35および ローディングアーム駆動ピン140,240が係合され ており、メインシャーシ10上をスライドシャーシ20 が所定のストロークだけC方向に沿って直線状に往復ス ライドできるように構成されている。スライドシャーシ 20上にはカセットテーブを巻き取るための供給側リー ル台420および巻取側リール台430が設けられてい る。これらのリール台のギア部に対して首振ギア440 が噛み合うことができるようになっている。この噛み合 いはアンローディング位置でもローディング位置でもと もに可能である。なお、その他にもリールブレーキ系の 部品などもスライドシャーシ20側に設けられている が、本発明とは直接には関連しないため、図示および説 明を省略する。

【0014】スライドシャーシ20の上面に装着された ローディング機構について説明する前に、スライドシャ ーシ20の下方でメインシャーシ10に装着されたスラ イドシャーシ駆動機構について図3を用いて説明する。 図3はスライドシャーシ駆動機構を示す平面図である。 メインシャーシ10の左上隅に正転・逆転切り換え可能 なローディングモータ500が取り付けられ、そのほぼ 反対側にメインカムギア520が回転自在に軸支されて いる(図1参照)。ローディングモータ500の出力ギ アとメインカムギア520との間を連動連結するための 複数の伝動ギア510もメインシャーシ10に回転自在 に軸支されている。メインカムギア520の近傍でメイ ンシャーシ10の隅部にスライドシャーシ駆動レバー3 0の一端がスライドシャーシ駆動レバーボス35を介し て回動自在に軸支されている。とのスライドシャーシ駆 動レバーボス35は前述のとおりスライドシャーシ20 の左下の長孔20a、に係合されている。メインカムギ ア520においてスライドシャーシ20をスライド駆動 するためのカム溝520aが形成されており、このカム 溝520aにスライドシャーシ駆動レバー30の中間部 に植設したカムピン30bが係合されている。そして、 スライドシャーシ駆動レバー30の先端に植設されたス ライドシャーシ駆動ピン30aがスライドシャーシ20 の辺縁近傍に横方向に沿って形成された長孔20bに係 合されている。このような伝動ギア510、メインカム ギア520、スライドシャーシ駆動レバー30などから なるスライドシャーシ駆動機構はメインシャーシ10と

【0015】次に、図1、図2に戻って、スライドシャ ーシ20の上面に装着されたローディング機構について 説明する。スライドシャーシ20の上面において、左上 の長孔20a,の上端部の内側近傍に植設された支軸1 25によって供給側のローディングアーム120の端部 近傍が回動自在に軸支されている。とのローディングア ーム120の受動側端部は二股状(「コ」の字状)のフ ック部120aに形成されており、メインシャーシ10 に植設されて左上の長孔20a,に係合している位置固 定のローディングアーム駆動ピン140に対してローデ 10 ィングアーム120のフック部120aが係合してい る。また、スライドシャーシ20の上面において、右上 の長孔20a. の上端部の内側近傍に植設された支軸2 25によって巻取側のローディングアーム220の端部 近傍が回動自在に軸支されている。とのローディングア ーム220の受動側端部は二股状(「コ」の字状)のフ ック部220aに形成されており、メインシャーシ10 に植設されて右上の長孔20a.に係合している位置固 定のローディングアーム駆動ピン240に対してローデ ィングアーム220のフック部220aが係合してい る。各フック部の駆動ピンに対する係合は、後に図6に おいて説明するように、アンローディング位置にあるロ ーディングアーム120,220がローディング側へ所 定角度にわたって回動する間は係合が維持され、それ以 上のローディング側への回動が行われると、フゥク部 1 20a, 220aが駆動ピン140, 240から抜け出 すような係合である。

【0016】図4(a)は供給側のローディングアーム 120を拡大して示す平面図、図4(b)はその正面 図、図5は供給側のローディングアーム120とポール 30 ベース100およびテープガイドローラ110の関係を 示す一部破断の側面図である。供給側のボールベース 1 00にテーブガイドローラ110を装着するためのボス 105が圧入され、このボス105にテープガイドロー ラ110の軸部が髙さ調整自在に軸支されている。 ポー ルベース100はレール部材70、ドラムベース60の 上面をガイドレール溝80に沿ってスライドするもので あるが、そのためにボス105の小径部がガイドレール 溝80にスライド自在に係合され、また、レール部材7 0、ドラムベース60の下面側においてボス105の小 40 径部の先端が抜け止め用のフランジ105aに形成され ている。さらに、フランジ108aを有するガイドピン 108が下側からローディングアーム120の先端の長 孔120b (図4参照) に対して相対変位自在に係合さ れ、このガイドピン108の大径部がガイドレール溝8 0 にスライド自在に係合されているとともに小径部がポ ールベース100に圧入されている。このような構成に より、供給側のローディングアーム120の先端部の移 動に伴ってポールベース100がテーブガイドローラ1 10とともにガイドレール溝80に沿ってアンローディ 50 70を装着したTuガイドアーム360がそれぞれ回動

ング位置とローディング位置との間で往復移動すること が可能となっている。ポールベース100と2つのフラ ンジ105a,108aとでレール部材70、ドラムベ ース60を挟む状態となっているので、テープガイドロ ーラ110は高さ方向に位置規制されるようになってい る。ただし、ガイドレール溝80を形成しているレール 部材70、ドラムベース60の厚さに対して、ポールベ ース100と各フランジ105a.108aとをつなぐ ピン部分の長さの方を少し大きくしてあるため、三次元 的に形成されたうねりのあるレール部材70、ドラムベ ース60上でもポールベース100が移動できるように なっている。巻取側においても、ローディングアーム2 20、ポールベース200、テーブガイドローラ210 とガイドレール溝90との関係は同様となっている(図 示省略)。もっとも、巻取側のポールベース200には テープガイドローラ210以外に傾斜ガイド215が取 り付けられている点が異なっている。

【0017】図1および図5に示すように、供給側のポ ールベース100の前進側の先端には、このポールベー ス100をローディング位置に位置規制させるためにド ラムベース60のキャッチャ60aに当接する突起部1 00 aが一体的に設けられている。巻取側のポールベー ス200においてもキャッチャ60bに対する同様の突 起部200aが一体的に設けられている。回転ヘッドド ラム50に巻き付けられた磁気テープが走行することに よってテープガイドローラ110に張力がかかるが、こ の張力によってテーブガイドローラ110がその正規の ローディング位置から後退しないようにするため、ポー ルベース100の突起部100aがキャッチャ60aに 当接した後も少しスライドするように設計する。このと とのために、図4に示すように、ローディングアーム1 20として、座屈しやすく、その座屈によってポールベ ース100をキャッチャ60aに強制押圧する圧着力を 発生するように、ローディングアーム120の形状・寸 法を工夫している。 ローディングアーム120の形状に ついては、回転方向に剛性がある程度以上に高く、圧縮 方向には剛性が低くなる形状にすることが要求されるこ とを考慮して、全体が1枚の板状部材であって、中抜き 120cや段付き曲げ120dを施すことで、座屈しや すい形状にしてある。その材質についてはステンレスな どのバネ材が好ましく、厚さを0.1~0.3mm、幅 を2~5mm程度とするのが適正である。巻取側のロー ディングアーム220についても同様の工夫がなされて いる。

【0018】図1に示すように、スライドシャーシ20 の左上隅には先端部にテンションローラ310を回転自 在に装着したテンションアーム300が回動自在に取り 付けられ、右上隅にはピンチローラ350を回転自在に 装着したピンチローラアーム340およびTuガイド3 自在に取り付けられている。なお、「Tu」は巻取側を 意味するTake Upの意である。

【0019】次に、以上のように構成されたカメラ一体 型VTRのローティングについての動作を説明する。図 1に示す状態はメインシャーシ10に対してスライドシ ャーシ2 0 が反C方向にそのスライドストロークエンド まで後退しているアンローディング状態である。このア ンローディング状態でテープカセットを着脱する。い ま、スライドシャーシ20にテープカセットを両リール 台420、430に係合する状態で装着したとする。と 10 の状態ではテーブカセットの破線で示すマウス48 (開 口部)内に、テンションローラ310、供給側テーブガ イドローラ110、巻取側テープガイドローラ210、 巻取側傾斜ガイド215、ピンチローラ350およびT uガイド370が収納された状態となっている。カセッ トが装着されると検出スイッチ(図示せず)が作動し、 ローディングモータ500が駆動されてローディング動 作が開始する。ローディングモータ500が正方向に回 転すると複数の伝動ギア510を介してメインカムギア 520に動力が伝達され、メインカムギア520がA方 向に回転する。これに伴って、メインカムギア520の カム溝520aにガイドピン30bが係合されているス ライドシャーシ駆動レバー30がボス35を支点として B方向に回動し始める。スライドシャーシ駆動レバー3 0の先端のスライドシャーシ駆動ピン30 a がスライド シャーシ20の長孔20bに係合され、またスライドシ ャーシ20のC方向に沿って平行な4つの長孔20a 1, 20a, 20a, 20a, にメインシャーシ1 0上のスライドボス15、スライドシャーシ駆動レバー ボス35およびローディングアーム駆動ピン140,2 40が係合されていることから、スライドシャーシ駆動 レバー30のB方向への回動に伴ってスライドシャーシ 20がC方向に向けて回転ヘッドドラム50に近づく側 に直線的に移動を開始する。なお、図示の例では駆動レ バー30の駆動ピン30aを係合する長孔20bが横方 向に沿った直線状になっているが、これに代えて、スラ イド量を稼ぐために2の字状に曲げた形状の長孔として もよい。

【0020】スライドシャーシ20がローディング側へ移動を開始した直後には、ポールベース100,200 40 5形状に形成されていることはいうまでもない。この間の移動開始に先立って、テンションアーム300、ピンチローラアーム340およびTuガイドアーム360の同動が開始される。この回動の動作原理については従来のカメラー体型VTRと同様のものであるので詳しい説明は省略する。テンションアーム300はD方向に回動し、ビンチローラアーム340はE方向に回動し、Tuガイドアーム360はF方向に回動し、Cれによってテーブカセットから磁気テーブの引き出しを開始する。テンションアーム300、Tuガイドアーム360の移動についてはそれぞれ供給側傾斜ガイド65やキャブスタ 50 溝80、90に沿って移動していく複数パターンの回動

ンモータ320に干渉しないようになっている。 【0021】引き続くスライドシャーシ20のC方向へ の移動に伴って供給側のローディングアーム 1 2 0 と巻 取側のローディングアーム220の回動が開始される。 このときの動作を図6に基づいて説明する。供給側のロ ーディングアーム120および巻取側のローディングア ーム220のアンローディング状態での位置を符号の 1 200、2200で示してある。両ローディングアーム 120、220はそれぞれ支軸125、225を介して スライドシャーシ20に軸支されているとともに、その フック部120a, 220aがメインシャーシ10に植 設された駆動ピン140,240に係合しているため、 スライドシャーシ駆動レバー30の回動によってスライ ドシャーシ20がC方向に沿ってローディング側にスラ イドされると、図6において複数パターンで回動軌跡を 示すように、位置固定の駆動ピン140,240に対し て支軸125、225が複数の小さな円が複数直線上で 重なった状態で示すようにC方向に前進することにな り、この相対変位により駆動ピン140、240にフッ ク部120a, 220aが係合されたローディングアー ム120,220が支軸125,225を中心としてそ れぞれG方向、H方向へ回動されることになる。この場 合の供給側のローディングアーム120の詳しい動きは 次のとおりである。ローディングアーム120の先端の 長孔120bに係合されてポールベース100に圧入さ れているガイドピン108が供給側のガイドレール溝8 0に沿って案内される。ポールベース100に圧入され たボス105の小径部もガイドレール溝80に沿って案 内されるから、ポールベース100(長孔120b)は 30 その前後方向をガイドレール溝80の溝方向とほぼ一致 させる状態でその上のテーブガイドローラ110ととも にガイドレール溝80に沿って移動され、テーブガイド ローラ110によってテーブをカセットから引き出して いく。ポールベース100(長孔120b)はローディ ングアーム120の支軸125を中心として回動する が、支軸125はスライドシャーシ20とともにC方向 に移動するので、ポールベース100の軌跡は支軸12 5まわりの円弧移動とC方向の直線移動とを合成した軌 跡となる。ガイドレール溝80はそのような軌跡をなぞ る形状に形成されていることはいうまでもない。この間 の巻取側のローディングアーム220の動きも対称的に 同様に遂行されることになり、ポールベース200(長 孔220b) はその前後方向を巻取側のガイドレール溝 90の溝方向とほぼ一致させる状態でその上のテープガ イドローラ210および傾斜ガイド215とともにガイ ドレール溝90に沿って移動され、テープガイドローラ 210によってテープをカセットから引き出していく。 この動きは図6において両ローディングアーム120, 220の先端の長孔120b,220bがガイドレール 軌跡で端的に表されている。このような支軸125,2 25まわりのローディングアーム120,220の回動 の動作は、フック部120a,220aの開口方向がC 方向にほぼ沿うことになってフック部120a, 220 aが駆動ピン140、240から離脱する直前まで行わ れる。その離脱直前に対応したローディングアーム12 0,220の位置が符号の120M,220Mで示され ている。ローディングアーム120,220において、 支軸125, 225から長孔120b, 220bまでの 長さは支軸125,225から駆動ピン140,240 10 までの長さよりも充分に長いので、テコの原理のよう に、支軸125,225の、つまりはスライドシャーシ 20のC方向へのわずかな移動に対して長孔120b, 220bの同方向への移動量は何倍にも拡大された状態 となっている。このように、ローディングアーム12 0,220の120U,220Uの状態から120M, 220Mの途中の状態までは、フック部120a, 22 O a を駆動ピン140,240によって強制的に接動す ることによって、スライドシャーシ20の移動量の割に はC方向への大きな移動量でローディングアーム12 0, 220を回動させることができる。しかも、支軸 125,225まわりの回動によりポールベース100. 200を急激に旋回させることで、ポールベース10 0,200が回転ヘッドドラム50に衝突することを早 めに避けている。

11

【0022】これ以降においては、ローディングアーム 120, 220のフック部120a, 220aが駆動ピ ン140,240から離脱していくため、ローディング アーム120, 220は、支軸125, 225の位置と ガイドレール溝80、90上でのポールベース100、 200の位置とによって決まる姿勢をとりながら、スラ イドシャーシ20のC方向に沿ったスライドに伴って単 純にC方向に移動されていく。この部分のガイドレール 溝80、90はほぼC方向に沿った直線となっているこ とはいうまでもない。との後半のローディングアーム1 20,220の移動はほぼ平行移動となる。ローディン グアーム120, 220の長孔120b, 220bの移 動量はスライドシャーシ20の移動量とほぼ同じであ る。ローディングアーム120,220のローディング 完了位置が符号の120L,220Lで示されている。 なお、この間に、ポールベース100,200はレール 部材70のガイドレール溝80、90からドラムベース 60のガイドレール溝80,90へと移り進んでいる。 このようなローディングアーム120,220の平行移 動により、図2に示すようにポールベース100,20 0つまりはテーブガイドローラ110,210を回転へ ッドドラム50の奥側の斜め横箇所の直近に位置させた 状態でのテープローディングが行われるのである。

[0023] ローディングアーム120, 220が12 O.L. 220Lの位置まで移動すると、ローディングア 50 Oを逆方向に回転させることによって実行され、メイン

ーム120,220の先端に取り付けられているポール ベース100.200の突起部100a,200aがド ラムベース60のキャッチャ60a,60bに当接す る。このときに、突起部100a,200aがキャッチ ャ60a.60bに当接した時点からなおも小距離だけ スライドシャーシ20が前進し、小角度だけローディン グアーム120、220を回動させるようになっている ため、ローディングアーム120、220に座屈が生 じ、その座屈に起因するバネ力によってポールベース 1 00,200の突起部100a,200aをキャッチャ 60a,60bに強く圧着し、ポールベース100,2 0 0 の位置規制を確実に行う。供給側のローディングア ーム120には図4に示すように中抜き120cや段付 き曲げ120dを施してある。巻取側のローディングア ーム220についても同様となっている。したがって、 両ローディングアーム120,220は回転方向に剛性 がある程度に高く、圧縮方向には剛性が低くて、上記の ような座屈を起こしやすいのである。ガイドレール溝8 0 はその最終段階でC方向に沿った状態から回転ヘッド ドラム50に近づき、さらに上側へと変曲しているが、 この変曲部分での移動はローディングアーム120の回 転と、少しの曲げによって行われ、ポールベース100 ひいてはテープガイドローラ110は回転ヘッドドラム 50に充分に近接した状態でローディングが完了する。 ドラムベース60は上下方向でも湾曲しており、その結 果として、図2に示すようにローディング完了位置での テープガイドローラ110は斜め姿勢となっている。巻 取側のローディングアーム220についても同様であ る。ボールベース100、200がローディング完了位 置にきたときに、スライドシャーシ20に装着されたテ ープカセットのマウス(開口部)48が回転ヘッドドラ ム50の一部に潜り込む状態になるとともに、ポールベ ース100,200上のテーブガイドローラ110,2 10が引き出したビデオテープが回転ヘッドドラム50 の外周面に対して所期通りに巻き付けられ、テープロー ディングが完了するわけであるが、ビデオテーブが走行 することによってテープガイドローラ110,210に 張力がかかっても前記のバネ力を伴った強力な圧着によ りポールベース100,200が強固に位置規制されて いるため、テープに緩みが生じることがなく、回転へっ ドドラム50への所定の巻き付け状態を維持する。この ような圧着については、従来は一般にコイルスプリング を用いて行うようにしており、それだと部品点数が多く なるが、ローディングアーム120、220自体にバネ 性をもたせた兼用の状態で圧着を行うので、部品点数の 削減ひいてはローディングメカニズムの薄型化を図るこ とができる。

[0024]ローディング位置からアンローディング位 置までの逆の動作については、ローディングモータ50 13

カムギア520の反A方向への回転、スライドシャーシ 駆動レバー30の反B方向への回動に伴ってスライドシ ャーシ20が反C方向へスライドし、これに伴ってロー ディングアーム120,220の先端のポールベース1 00,200がドラムベース60のガイドレール溝8 0,90に案内される状態でローディングアーム12 0. 220がまず符号の120L, 220Lの位置から 120M, 220Mの位置までC方向に沿って平行移動 する。120M、220Mの位置に達すると、ローディ ングアーム120, 220のフック部120a, 220 10 aがそれぞれ駆動ピン140、240に自動的に係合 し、さらなるスライドシャーシ20の反C方向へのスラ イドに伴って支軸125、225まわりにローディング アーム120,220が反G方向、反H方向に回動し、 アンローディング位置である120U、220Uの位置 に戻る。なお、テンションアーム300、ビンチローラ アーム340、 Tuガイドアーム360もスライドシャ ーシ20の動きに同期してアンローディング状態に戻 る。これによって、テープガイドローラ110,210 がテープカセットのマウス48に戻り、テープがカセッ 20 トに収納される。

【0025】本発明におけるこの実施の形態では、従来 技術の2つずつのリンクに代えて1つずつのローディン グアーム120,220によってローディングを行うよ うにしたものであるが、単にスライドシャーシ20のス ライドに伴ってローディングアーム120,220を回 動させるだけではローディングが不可能であるところ、 スライドシャーシ20のスライドの前半では駆動ビン1 40,240によってローディングアーム120,22 後半ではローディングアーム120,220をスライド シャーシ20と平行移動させるように構成してあり、前 半の回動時にローディングアーム120,220の先端 部のストロークを増幅しているので、1つずつのローデ ィングアーム120,220によってポールベース10 0,200 (テープガイドローラ110,210) をア ンローディング位置からローディング位置まで良好に移 動させることができるようになっている。

【0026】理論的には、上記とは逆に、スライドシャ ーシ20のスライドの前半でローディングアーム12 0,220をスライドシャーシ20と平行移動させ、ス ライドの後半でローディングアーム120,220を回 動させるように構成することも考えられるが、この場合 は、スライドの前半でポールベース100、200が回 転ヘッドドラム50に衝突してしまうという干渉の問題 を避けることがむずかしい。したがって、上記の実施の 形態のとおり、スライドシャーシ20のスライドの前半 では駆動ピン140、240によってローディングアー ム120.220を支軸125.225まわりに回動さ せ、スライドの後半ではローディングアーム120,2 50 るに際しては長孔20a,,20**,**に連通しないように

20をスライドシャーシ20とほぼ平行移動させるよう に構成することが必要である。

【0027】図1に示すローディング位置において、ポ ールベース100,200は回転ヘッドドラム50に接 近しており、また、アンローディング状態ではポールベ ース100、200がより中央寄りで接近しているよう になる。上記の実施の形態においては、スライドシャー シ20のスライドの前半で両ローディングアーム12 0,220を大きく回動させるので、従来技術の2つず つのリンクに代えて1つずつのローディングアーム12 0、220を用いているにもかかわらず、ローディング 位置でポールベース100、200が回転ヘッドドラム 50に接近していても、また両ポールベース100,2 00どうしが接近していても、回転ヘッドドラム50に 干渉することなく、ポールベース100,200を良好 かつスムーズに移動させることができる。

【0028】以上のような構成においては、供給側と巻 取側とのボールベース100,200を移動させる部材 としてそれぞれ1本のローディングアーム120,22 0 しか用いていないので、従来技術の場合の第1のリン クと第2のリンクの重なりによる厚み増加がない。ま た、メインカムギア520の回転初期において第2のり ンクのみを回動させるためにスライドする駆動板などは 不要であり、したがって、駆動板の分の厚み増加はな い。また、駆動板のスライドによる第1のリンクの回動 をローディングアーム120,220の回動に対比さ せ、第2のリンクの回動をローディングアーム120. 220の平行移動に対比させることが可能であるが、ロ ーディングアーム120,220のフック部120a, 0を支軸125, 225まわりに回動させ、スライドの 30 220aを駆動ピン140, 240に係合した状態と離 脱した状態との切り分けによって2つの状態を現出して いるので、すなわち、2つの状態間の遷移を行うのに共 通の部材を用いるだけで別部材を用いていないので、部 品点数の増加を招かないですむ。以上の相乗効果によ り、カメラ一体型VTRのように小型で可搬式の磁気記 録再生装置のローディングメカニズムの薄型化を促進す ることができる。また、その分だけ組み付け作業性を容 易化することができる。

> 【0029】上記した実施の形態においては、ポールベ 40 ース100, 200の突起部100a, 200aをキャ ッチャ60a,60bに圧着させるにつけて、ローディ ングアーム120、220の座屈を利用したが、これに 代えて次のように構成してもよい。 図7はスライドシャ ーシ20の平面図であるが、この図7に示すようにスラ イドシャーシ20の前縁部の左右に切り込み21a,2 1 bを入れることにより片持ちビーム22a,22bを 形成し、各片持ちピーム22a.22bの遊端部にロー ディングアーム120、220に対する支軸125、2 25を植設してある。切り込み21a, 21bを形成す

することが好ましい。この場合、ローディングアーム 1 20.220の先端のポールベース100,200の突 起部100a,200aがキャッチャ60a,60bに 当接してさらに小角度だけローディングアーム120, 220を回動させたときに、ローディングアーム12 0, 220が座屈するのではなく、スライドシャーシ2 0 に一体の片持ちビーム22a, 22bが曲がる。この 片持ちビーム22a. 22bの変形に起因するバネ力に よってポールベース100,200の突起部100a, 200aをキャッチャ60a,60bに強く圧着する。 【0030】上記の実施の形態においては、ローディン グアーム120、220が受動側端部で駆動ピン14 0.240と係合する部分を二股状に開口したフック部 120a, 220aに構成したが、これに限定する必要 はない。すなわち、図6から容易に推量することができ るように、開口のフック部 1 2 0 a . 2 2 0 a に代え て、符号の120L, 220Lでのフック部120a, 220aの切欠き溝を駆動ピン140,240まで延長 し、この駆動ピン140、240を囲い込むような閉じ た長孔に形成しても同様の効果がある。このような場合 には、その長孔は駆動ピン140,240から離脱する というものではない。

15

【0031】また、上記の実施の形態では回転ヘッドドラム50等が設けられた第1のシャーシ10が固定で、リール台420,430が設けられた第2のシャーシ20がスライド式であったが、これとは逆に、第2のシャーシ20を固定とし、第1のシャーシ10の方をスライドさせてもよい。また、ローディングモータ500によって強制的にシャーシをスライドさせることに代えて、人手によってテーブカセットを押し込んでシャーシをスライドさせるように構成してもよい。

【0032】また、上記の実施の形態においては、スラ イドシャーシ20の下側(メインシャーシ10の上側) に配置されている部品、例えば伝動ギア510群との干 渉を避けるためにローディングアーム120,220を スライドシャーシ20の上側に設けているが、スライド シャーシ20の下側にスペース的な余裕があるときは、 ローディングアーム120,220をスライドシャーシ 20の下側に配置してもよい。また、スライドシャーシ 20上のリール台420,430に対してローディング 40 アーム120,220が干渉するような構成の場合に は、スライドシャーシ20の下側にスペースを確保し て、ローディングアーム120,220をスライドシャ ーシ20の下側(両シャーシ間)に配置すればよい。 【0033】なお、ローディングアーム120とポール ベース100との連結においてボス105とガイドピン 108をローディングアーム120に係合するに際して ローディングアーム120の先端に長孔120bを形成 して、この長孔120bに係合させてあるので、また、

あるので、ガイドレール溝80、90の形状に製造公差 があっても、そのガイドレール溝80,90に対してポ ールベース100,200をスムーズに案内させること ができる。もっとも、各部品精度が非常に高い場合に は、長孔ではなく単純な丸孔として小さなガタを設ける 程度の連結でもよい。また、逆に、長孔をより長いもの にすることにより、ガイドレール溝80,90の形状を 変更・調整することも可能である。このことは次のよう に利用できる。スライドシャーシ20がローディング完 10 了位置までスライドしたときに、スライドシャーシ20 上の供給側のリール台420は図2に示すようにレール 部材70に非常に接近するが、これを緩和するために は、図1でのアンローディング状態におけるボールベー ス100の位置をできるだけ中央側に配置することでレ ール部材70の横幅を小さくすればよい。これに伴って ガイドレール溝80の曲がり具合も大きくなるが、ロー ディングアーム120の長孔120bを長くすること で、このことに対応することができる。

[0034] 【発明の効果】請求項1にかかわる発明によれば、スラ イドの前半でローディングアームを大きく回動させるの で、従来技術の2つのリンクに代えて1つのローディン グアームを用いだけであるにもかかわらず、ローディン グ完了位置でポールベースが回転へっドドラムに接近し ていても、また両ポールベースどうしが接近していて も、回転ヘッドドラムに干渉することなく、ポールベー スを良好に移動させることができる。そして、ローディ ングアームをスライドの前半では大きく回動させ、後半 では平行移動させるもので、特に前半での回動において ローディングアーム先端のポールベースの移動量を大き くかせぐことができる。さらに、供給側と巻取側とのポ ールベースを移動させる部材としてそれぞれ 1 本のロー ディングアームしか用いていないので、従来技術の場合 の第1のリンクと第2のリンクの重なりによる厚み増加 をなくせ、また、メインカムギアの回転初期において第 2のリンクのみを回動させるためにスライドする駆動板 などを不要化して駆動板の分の厚み増加をなくせるの で、カメラ一体型VTRのような小型の磁気記録再生装 置におけるローディングメカニズムの薄型化を促進する ことができる。

[0035] 請求項2にかかわる発明によれば、ローディングアームの前半の回動と後半の平行移動との互いに相違する、しかも要因は両シャーシの相対移動という同じ要因とする動作態様をきわめて簡単な構造により合理的に達成しており、その上、部品点数の増加を招かないので、ローディングメカニズムの薄型化をさらに促進することができる。

ローディングアーム 1 2 0 の先端に長孔 1 2 0 b を形成 して、この長孔 1 2 0 b に係合させてあるので、また、 ローディングアーム 2 2 0 側においても同様に構成して 50 ディングメカニズムの一層の薄型化を促進することがで

きる。

【0037】請求項4または請求項5にかかわる発明に よれば、ポールベースをキャッチャに圧着させるための 手段としてコイルスプリングを用いる場合に比べて、ロ ーディングアーム自体または第2のシャーシの片持ちビ ーム自体にバネ性をもたせることで機能を兼用している ので、部品点数の削減およびローディングメカニズムの 薄型化をさらに促進することができる。

17

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施の形態にかかわる磁気記録再生 10 装置(カメラー体型VTR)のアンローディング状態を 示す平面図

【図2】 実施の形態にかかわる磁気記録再生装置(カ メラ**一**体型VTR)のローディング状態を示す平面図 【図3】 実施の形態におけるスライドシャーシ駆動機 構を示す平面図

- 【図4】 実施の形態における供給側のローディングア ームを拡大して示す平面図と正面図
- 【図5】 実施の形態における供給側のローディングア 示す一部破断の側面図

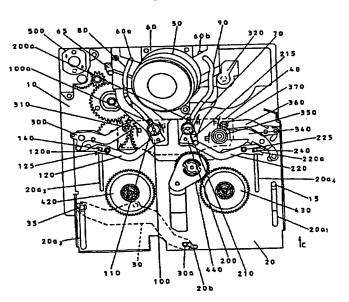
【図6】 実施の形態の磁気記録再生装置(カメラ一体 型VTR)のローディングアームの動作を示す平面図 【図7】 スライドシャーシ形状についての変形の実施 の形態を示す平面図

【符号の説明】

10……メインシャーシ(第1のシャーシ)、15…… スライドボス、20……スライドシャーシ(第2のシャ*

*ーシ)、20a.~20a.……スライドガイド用の長 孔、20b……スライド駆動用の長孔、21a,21b ……切り込み、22a, 22b……片持ちビーム、30 ……スライドシャーシ駆動レバー、30a……スライド シャーシ駆動ピン、30b……カムピン、35……スラ イドシャーシ駆動レバーポス、48……カセットマウス (開口部)、50……回転ヘッドドラム、60……ドラ ムベース、60a,60b……キャッチャ、65……供 給側傾斜ガイド、70……レール部材、80……供給側 ガイドレール溝、90……巻取側ガイドレール溝、10 0……供給側ポールベース、100a……突起部、10 5……ガイドローラ取付ボス、108……ガイドピン、 110……供給側テープガイドローラ、120……供給 側ローディングアーム、120a……フック部、120 b……長孔、120c……中抜き、120d……段付き 曲げ、125……支軸、140……供給側駆動ピン、2 00……巻取側ポールベース、200a……突起部、2 10……巻取側テープガイドローラ、215……巻取側 傾斜ガイド、220……巻取側ローディングアーム、2 ームとポールベースおよびテープガイドローラの関係を 20 20a……フック部、220b……長孔、225……支 軸、240……巻取側駆動ピン、300……テンション アーム、310……テンションローラ、320……キャ プスタンモータ、340……ピンチローラアーム、35 0……ピンチローラ、360……Tuガイドアーム、3 70……Tuガイド、420……供給側リール台、43 0……巻取側リール台、440……首振ギア、500… …ローディングモータ、520……メインカムギア、5 20a……カム溝

[図1]



【図3】

